

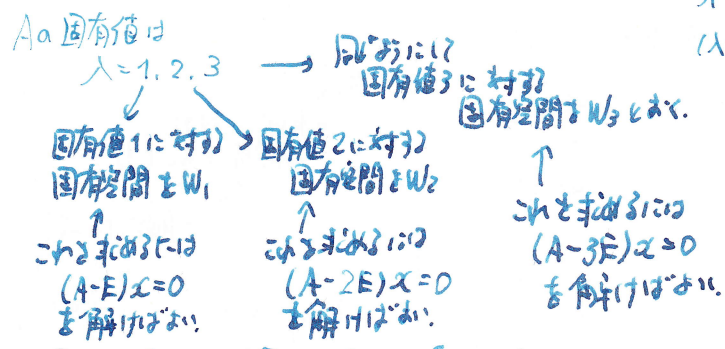
定理18の逆も成り立つ。正則行列 P はどのようにして決めることができるか？
 次の2つの例を参考にしよう。

例題11

$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 1 & -1 & -2 \\ -1 & 3 & 5 \end{bmatrix}$ を逆行列 P を用いて正則行列 P の三角化せよ。

解答:
 $|A - \lambda E| = \begin{vmatrix} 2-\lambda & 0 & 2 \\ 1 & -1-\lambda & -2 \\ -1 & 3 & 5-\lambda \end{vmatrix} \xrightarrow{r_2+r_1} \begin{vmatrix} 2-\lambda & 0 & 2 \\ 0 & 2-\lambda & 3-\lambda \\ -1 & 3 & 5-\lambda \end{vmatrix} \xrightarrow{r_3 \times (-1)} \begin{vmatrix} 2-\lambda & 0 & 2 \\ 0 & 2-\lambda & 3-\lambda \\ 1 & -3 & \lambda-5 \end{vmatrix}$
 $= (2-\lambda)^2(5-\lambda) + 2(2-\lambda) - 2(3-\lambda)(\lambda-5)$
 $= (2-\lambda) \left((2-\lambda)(5-\lambda) + 2 - 3(\lambda-5) \right)$

$= -(\lambda-1)(\lambda-2)(\lambda-3)$
 $\lambda^2 - 7\lambda + 10 + 2 - 9 + 3\lambda$
 $\lambda^2 - 4\lambda + 3$
 $(\lambda-3)(\lambda-1)$



$\square A - E = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 1 & -2 & -2 \\ -1 & 3 & 4 \end{bmatrix} \xrightarrow{r_2-r_1, r_3+r_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -2 & -4 \\ 0 & 3 & 6 \end{bmatrix} \xrightarrow{r_2 \times (-\frac{1}{2}), r_3 \times \frac{1}{3}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix} \xrightarrow{r_3-r_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

この最終形式より、
 $\begin{cases} x_1 + 2x_3 = 0 \\ x_2 + 2x_3 = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x_1 = -2x_3 \\ x_2 = -2x_3 \end{cases} \rightarrow \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = c \begin{bmatrix} -2 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix}$
 このとき $W_1 = \left\{ c \begin{bmatrix} -2 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix} \mid c \in \mathbb{R} \right\}$

$\square A - 2E = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 1 & -3 & -2 \\ -1 & 3 & 3 \end{bmatrix} \xrightarrow{r_2+r_1, r_3+r_1} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 1 & -3 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{r_2-r_1, r_2 \times (-1)} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

$\begin{cases} x_3 = 0 \\ x_1 - 3x_2 = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x_3 = 0 \\ x_1 = 3x_2 \end{cases} \rightarrow \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = c \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$
 このとき $W_2 = \left\{ c \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \mid c \in \mathbb{R} \right\}$

$\square A - 3E = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 2 \\ 1 & -4 & -2 \\ -1 & 3 & 2 \end{bmatrix} \xrightarrow{r_2+r_1, r_3+r_1} \begin{bmatrix} -1 & 0 & 2 \\ 0 & -4 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{r_2 \times (-\frac{1}{4}), r_3 \times \frac{3}{4}} \begin{bmatrix} -1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

$\begin{cases} -x_1 + 2x_3 = 0 \\ x_2 = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x_1 = 2x_3 \\ x_2 = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = c \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$
 このとき $W_3 = \left\{ c \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \mid c \in \mathbb{R} \right\}$

定理15より、異なる固有値に対する固有ベクトルは互いに独立である。
 P_1, P_2, P_3 は 1 次独立である。
 \mathbb{R}^3 の基底 $\{P_1, P_2, P_3\}$ を用いて基底行列 P_1, P_2, P_3 を構成する。

$P = [P_1 \ P_2 \ P_3]$ とおくと P は正則行列である。
 $P^{-1}AP = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$ となる。

こゝでは $P^{-1}AP$ を実際に計算しなす。
後に示す定理によれば、この場合は $P^{-1}AP$ を計算しなす結果は得られる。

例題12

$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 3 \end{bmatrix}$ を適当な正則行列 P で三角化する。

解答

$$\begin{aligned}
 |A - \lambda E| &= \begin{vmatrix} 1-\lambda & 2 & 1 \\ 0 & 1-\lambda & 0 \\ -1 & 0 & 3-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda)^2(3-\lambda) + (1-\lambda) \\
 &= (1-\lambda)((1-\lambda)(3-\lambda) + 1) \\
 &= (1-\lambda)(3 - 4\lambda + \lambda^2 + 1) \\
 &= (1-\lambda)(\lambda - 2)^2
 \end{aligned}$$

Aの固有値は 1 と 2

↑
重複度1
固有値1に対応
固有空間を W_1 とする。
 $(A - E)x = 0$ の
解全体の集合

重複度2
固有値2に対応
固有空間を W_2 とする。
 $(A - 2E)x = 0$
の解全体の集合

$$\begin{bmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 2 \end{bmatrix} \xrightarrow{r_1 \times (-1)} \begin{bmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -2 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} x_1 = 2x_3 \\ x_2 = \frac{1}{2}x_3 \end{cases}$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = c \begin{bmatrix} 2 \\ \frac{1}{2} \\ 1 \end{bmatrix} \quad \forall c \in \mathbb{R}$$

$$\rightarrow p_1 = \begin{bmatrix} 4 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} \text{ とする。}$$

$$\begin{bmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{r_2 \times (-1) \\ r_3 \times (-1)}} \begin{bmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow{r_1 + r_3} \begin{bmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = c \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \quad \forall c \in \mathbb{R}$$

p_2 とする。

p_1, p_2 の 1次独立な基底をなすベクトルとして

$$p_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \text{ と設定する}$$

p_1, p_2, p_3 は 1次独立である。

$$P = \begin{bmatrix} 4 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

つまり、 P は正則行列である。

$$P^{-1}AP = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 4 & 0 \\ -1 & -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

と得る。